



E34-2G4Dxxx 产品规格书

2.4GHz TTL 全双工 无线模块

目录

免责声明和版权公告	3
第一章 产品概述	4
1.1 产品简介	4
1.2 特点功能	4
1.3 应用场景	4
第二章 规格参数	5
2.1 射频参数	5
2.2 电气参数	5
2.3 硬件参数	6
第三章 机械尺寸与引脚定义	6
3.1 E34-2G4D11S 机械尺寸与引脚定义	6
3.2 E34-2G4D20SX&E34-2G4D27SX 机械尺寸与引脚定义	7
3.3 E34-2G4D20D&E34-2G4D27D 机械尺寸与引脚定义	9
第四章 推荐连线图	10
第五章 功能详解	10
5.1 模块复位	10
5.2 AUX 详解	11
5.2.1 串口数据输出指示	11
5.2.2 无线发射指示	11
5.2.3 模块正在配置过程中	11
5.2.4 AUX 注意事项	12
第六章 工作模式	12
6.1 模式切换	12
6.2 半双工模式（模式 0）	13
6.3 全双工模式（模式 1）	13
6.4 预留模式（模式 2）	14
6.5 设置模式（模式 3）	14
6.6 快速通信测试	14
第七章 指令格式	15
7.1 出厂默认参数	15

7.2 工作参数读取	15
7.3 版本号读取	15
7.4 复位指令	16
7.5 参数设置指令	16
第八章 硬件设计	17
第九章 常见问题	17
9.1 传输距离不理想	17
9.2 模块易损坏	18
9.3 误码率太高	18
第十章 焊接作业指导	18
第十一章 相关型号	18
第十二章 天线指南	19
第十三章 批量包装方式	19
13.1 E34-2G4D20D&E34-2G4D27D	19
13.2 E34-2G4D20SX&E34-2G4D27SX	20
13.2 E34-2G4D11S	20
修订历史	21
关于我们	21

免责声明和版权公告

本文中的信息，包括供参考的 URL 地址，如有变更，恕不另行通知。文档“按现状”提供，不负任何担保责任，包括对适销性、适用于特定用途或非侵权性的任何担保，和任何提案、规格或样品在他处提到的任何担保。本文档不负任何责任，包括使用本文档内信息产生的侵犯任何专利权行为的责任。本文档在此未以禁止反言或其他方式授予任何知识产权使用许可，不管是明示许可还是暗示许可。

文中所得测试数据均为亿佰特实验室测试所得，实际结果可能略有差异。

文中提到的所有商标名称、商标和注册商标均属其各自所有者的财产，特此声明。

最终解释权归成都亿佰特电子科技有限公司所有。

注 意：

由于产品版本升级或其他原因，本手册内容有可能变更。亿佰特电子科技有限公司保留在没有任何通知或者提示的情况下对本手册的内容进行修改的权利。本手册仅作为使用指导，成都亿佰特电子科技有限公司尽全力在本手册中提供准确的信息，但是成都亿佰特电子科技有限公司并不确保手册内容完全没有错误，本手册中的所有陈述、信息和建议也不构成任何明示或暗示的担保。

第一章 产品概述

1.1 产品简介

E34-2G4Dxxx 系列产品是成都亿佰特电子科技有限公司研发的全双工无线数传模块，工作在 2.4~2.518GHz 频段，TTL 电平输出，兼容 3.3V 与 5V 的 IO 口电压，使用串口进行数据收发，降低了无线应用的门槛。其典型特点是高速传输，在多种波特率下，可以达到全双工特性（双向同时收发），不限包长，支持不间断传输，支持文件传输。

模块具有数据加密和压缩功能。模块在空中传输的数据，具有随机性，通过严密的加解密算法，使得数据截获失去意义。而数据压缩功能有概率减小传输时间，减小受干扰的概率，提高可靠性和传输效率。

1.2 特点功能

- 支持最高波特率 57600 下全双工特性（双向同时收发）；
- 支持不间断传输，不限数据包长度；
- 支持文件传输；
- 模块发射功率可选 11dBm/20dBm/27dBm 三种，且支持软件多级可调；
- 支持全球免许可 ISM 2.4GHz 频段；
- 空中速率自动适应波特率；
- 支持先进的 GFSK 调制方式；
- 支持低功耗模式，适用于电池应用；
- 支持 3.3~5.5V 供电，大于 5V 供电均可保证最佳性能；
- 工业级标准设计，支持-40~+85℃下长时间使用；

1.3 应用场景

- 可穿戴式设备；
- 智能家居以及工业传感器等；
- 安防系统、定位系统；
- 无线遥控，无人机；
- 无线游戏遥控器；
- 医疗保健产品；
- 无线语音，无线耳机；
- 汽车行业应用。

第二章 规格参数

2.1 射频参数

射频参数	单位	型号			备注
		E34-2G4D11S	E34-2G4D20SX E34-2G4D20D	E34-2G4D27SX E34-2G4D27D	
最大发射功率	dBm	11.0±1	20.0±1	27.0±1	-
接收灵敏度	dBm	-90	-101~-103	-101~-103	空中速率为 250kbps
参考距离	m	130	2000	5000	晴朗空旷环境，天线增益 5dBi，天线高度 2.5 米，波特率 9600bps
工作频段	MHz	2400~2518			支持 ISM 频段
空中速率	bps	不可调			软件自动优化，自动适应波特率
阻塞功率	dBm	10	10	10	近距离使用有烧毁风险
发射长度	Btyle	29	29	29	单次发送最大长度
缓存容量	Btyle	1024	1024	1024	连传模式下不限包长

2.2 电气参数

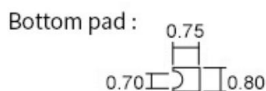
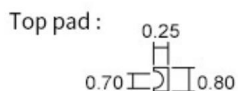
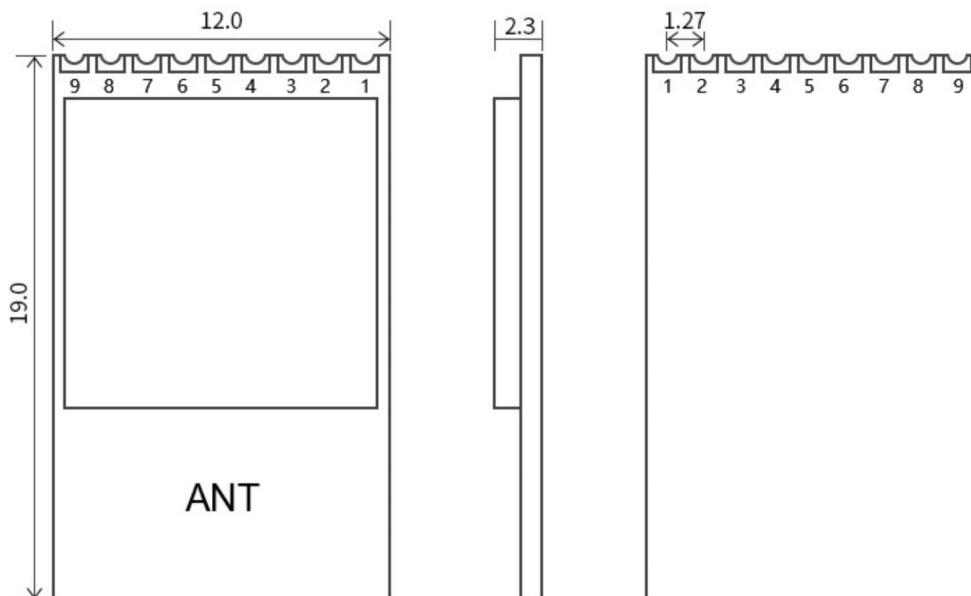
电气参数	单位	型号			备注	
		E34-2G4D11S	E34-2G4D20SX E34-2G4D20D	E34-2G4D27SX E34-2G4D27D		
工作电压	V	3.3~5.5			≥5V 可保证输出功率，超过 5.5V 存在烧毁模块的风险。	
通信电平	V	3.3V			使用 5V TTL 有风险烧毁	
功耗	发射电流	mA	50	110	400	瞬时功耗@30dBm
	接收电流	mA	23	21.5	21	
	休眠电流	uA	-	75	510	软件关断
温度	工作温度	℃	-40~+85			工业级设计
	储存温度	℃	-40~+85			工业级设计

2.3 硬件参数

硬件参数	型号			备注
	E34-2G4D11S	E34-2G4D20SX E34-2G4D27SX	E34-2G4D20D E34-2G4D27D	
调制方式	GFSK	GFSK	GFSK	新一代 LoRa 调制技术
接口方式	1.27mm 邮票孔	1.27mm 邮票孔	2.54mm 排针	
通信接口	UART 串口	UART 串口	UART 串口	TTL 电平
封装方式	贴片式	贴片式	直插式	-
天线接口	PCB 板载天线	IPEX/邮票孔	SMA-K	等效阻抗约 50Ω
尺寸	12*19mm	16*26mm	21*36mm	±0.2mm

第三章 机械尺寸与引脚定义

3.1 E34-2G4D11S 机械尺寸与引脚定义

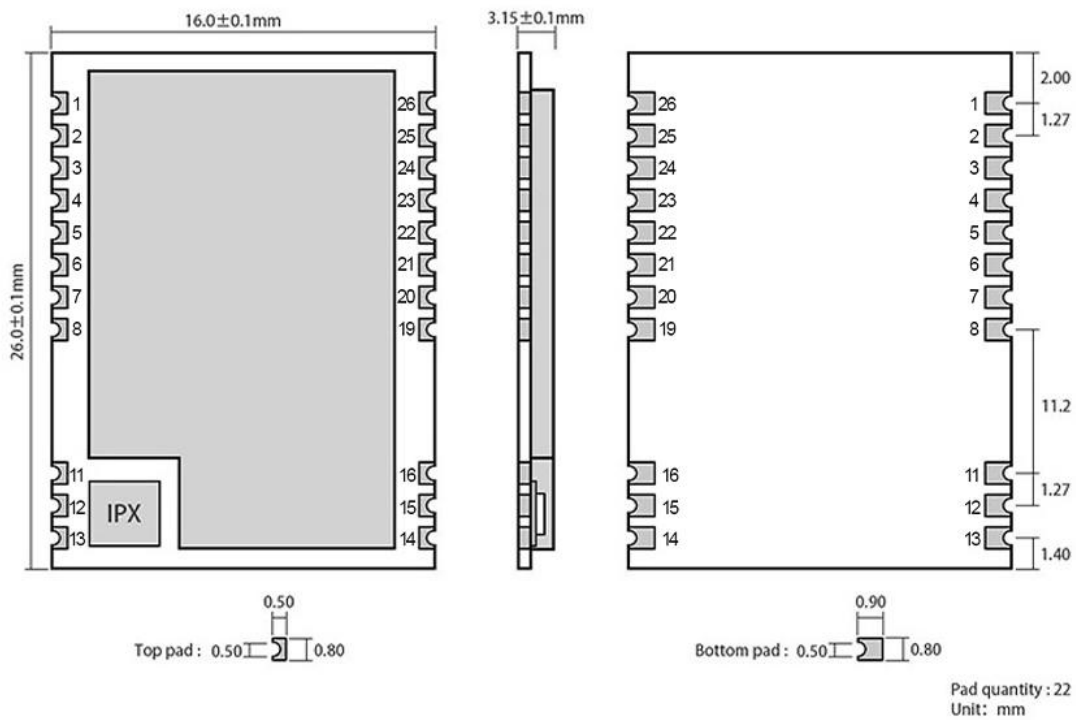


Unit: mm
 pad quantity: 9
 Tolerance value: X.X±0.1mm
 X.XX±0.05mm

引脚定义:

引脚序号	引脚名称	引脚方向	引脚用途
1	M0	输入 (极弱上拉)	和 M1 配合, 决定模块的 4 种工作模式 (不可悬空, 如不使用可接地)
2	M1	输入 (极弱上拉)	和 M0 配合, 决定模块的 4 种工作模式 (不可悬空, 如不使用可接地)
3	RXD	输入	TTL 串口输入, 连接到外部 TXD 输出引脚。
4	TXD	输出	TTL 串口输出, 连接到外部 RXD 输入引脚。
5	AUX	输出	用于指示模块工作状态 (可以悬空) 用户唤醒外部 MCU, 上电自检初始化期间输出低电平。
6	VCC		模块电源正参考, 电压范围: 2.5~3.6V DC
7	GND	输入	模块地线
8	RESET	输入	模组复位引脚, 低电平有效
9	NC		预留脚

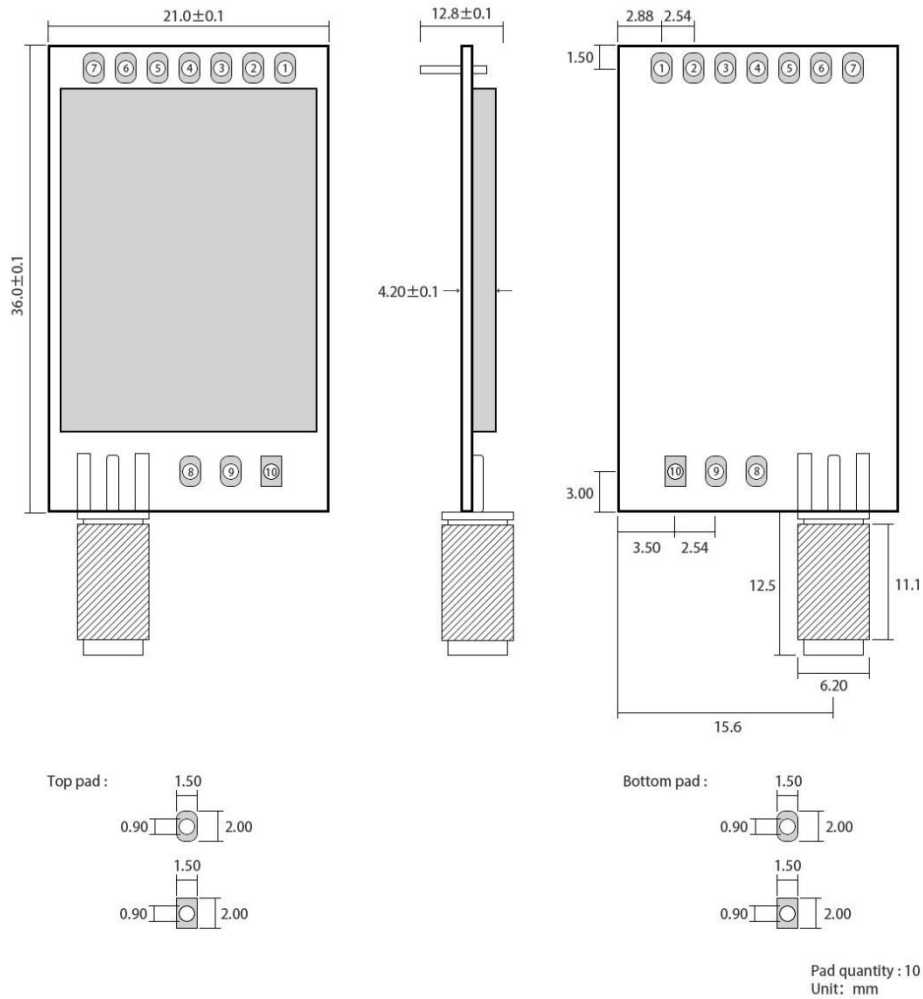
3.2 E34-2G4D20SX&E34-2G4D27SX 机械尺寸与引脚定义



引脚定义:

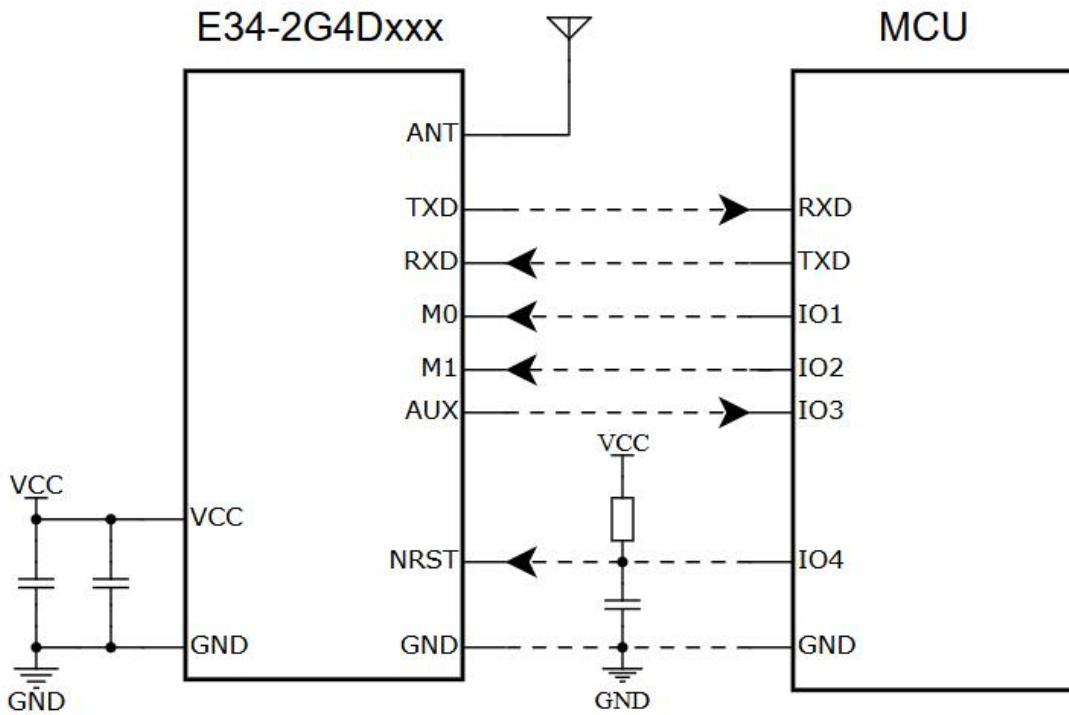
引脚序号	引脚名称	引脚方向	引脚用途
1	RESET	输入	模块复位引脚, 3.3V.
2	GND	-	模块地线
3	NC	-	空脚(未开放使用, 用户无需关心)
4	NC	-	空脚(未开放使用, 用户无需关心)
5	NC	-	485_EN 控制脚
6	NC	-	烧录脚
7	NC	-	烧录脚
8	GND	-	模块地线
11	GND	-	模块地线
12	ANT	-	天线接口 (高频信号输出, 50 欧姆特性阻抗)
13	GND	-	模块地线
14	GND	-	模块地线
15	GND	-	模块地线
16	GND	-	模块地线
19	GND	-	模块地线
20	M0	输入 (极弱上拉)	和 M1 配合, 决定模块的 4 种工作模式 (不可悬空, 如不使用可接地)
21	M1	输入 (极弱上拉)	和 M0 配合, 决定模块的 4 种工作模式 (不可悬空, 如不使用可接地)
22	RXD	输入	TTL 串口输入, 连接到外部 TXD 输出引脚;
23	TXD	输出	TTL 串口输出, 连接到外部 RXD 输出引脚;
24	AUX	输出	用于指示模块工作状态; 用户唤醒外部 MCU, 上电自检初始化期间输出低电平; (可以悬空)
25	VCC	-	模块电源正参考, 电压范围: 2.3~5.5V DC
26	GND	-	模块地线

3.3 E34-2G4D20D&E34-2G4D27D 机械尺寸与引脚定义



引脚序号	引脚名称	引脚方向	引脚用途
1	M0	输入 (极弱上拉)	和 M1 配合, 决定模块的 4 种工作模式 (不可悬空, 如不使用可接地)
2	M1	输入 (极弱上拉)	和 M0 配合, 决定模块的 4 种工作模式 (不可悬空, 如不使用可接地)
3	RXD	输入	TTL 串口输入, 连接到外部 TXD 输出引脚; 可配置为漏极开路或上拉输入, 详见参数设置。
4	TXD	输出	TTL 串口输出, 连接到外部 RXD 输入引脚; 可配置为漏极开路或推挽输出, 详见参数设置。
5	AUX	输出	用于指示模块工作状态 (可以悬空) 用户唤醒外部 MCU, 上电自检初始化期间输出低电平; 可配置为漏极开路输出, 或推挽输出, 详见参数设置。
6	VCC		模块电源正参考, 电压范围: 2.3~5.5V DC
7	GND	输入	模块地线
8	固定孔	输入	固定孔
9	固定孔		固定孔
10	固定孔		固定孔

第四章 推荐连线图



序号	模块与单片机简要连接说明（上图以 STM8L 单片机为例）
1	无线串口模块为 TTL 电平，请与 TTL 电平的 MCU 连接。
2	某些 5V 单片机，可能需要在模块的 TXD 和 AUX 脚加 4~10K 上拉电阻。

第五章 功能详解

5.1 模块复位

- 模块上电后，AUX 将立即输出低电平，并进行硬件自检，以及按照用户参数进行工作方式设置；在此过程中，AUX 保持低电平，完毕后 AUX 输出高电平，并按照 M1、M0 组合而成的工作模式开始正常工作；所以，用户需要等待 AUX 上升沿，作为模块正常工作的起点。

5.2 AUX 详解

- AUX 用于无线收发缓冲指示和自检指示；
- 它指示模块是否有数据尚未通过无线发射出去，或已经收到无线数据是否尚未通过串口全部发出，或模块正在初始化自检过程中。

5.2.1 串口数据输出指示

- 用于唤醒休眠中的外部 MCU；



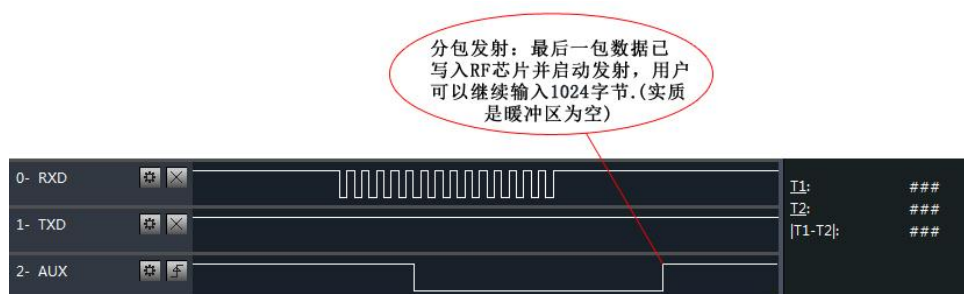
模块串口外发数据时，AUX引脚时序图

5.2.2 无线发射指示

- 缓冲区空：内部 2048 字节缓冲区的数据，都被写入到无线芯片（自动分包）。当 AUX=1 时用户连续发起小于 2048 字节的数据，不会溢出；

当 AUX=0 时缓冲区不为空：内部 2048 字节缓冲区的数据，尚未全部写入到无线芯片并开启发射，此时模块有可能在等待用户数据结束超时，或正在进行无线分包发射；

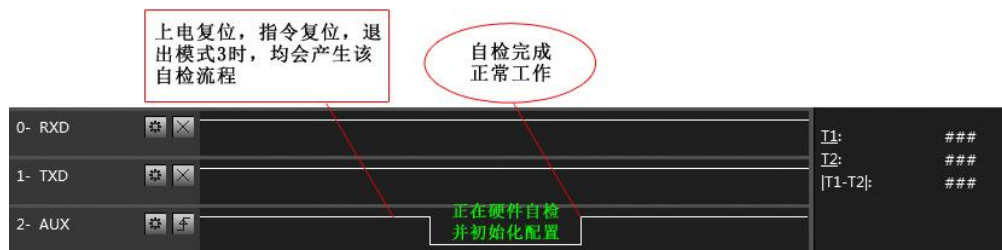
【注意】：AUX=1 时并不代表模块全部串口数据均通过无线发射完毕，也可能最后一包数据正在发射中。



模块接收串口数据时，AUX引脚时序图

5.2.3 模块正在配置过程中

- 仅在复位和退出休眠模式的时候；



自检期间，AUX引脚时序图

5.2.4 AUX 注意事项

- 上述功能 1 和功能 2，输出低电平优先，即：满足任何一个输出低电平条件，AUX 就输出低电平；当所有低电平条件均不满足时，AUX 输出高电平。
- 当 AUX 输出低电平时，表示模块繁忙，此时不会进行工作模式检测；当模块 AUX 输出高电平后 20ms 内，将完成模式切换工作。
- 用户切换到新的工作模式后，至少需要在 AUX 上升沿 2ms 后，模块才会真正进入该模式；如果 AUX 一直处于高电平，那么模式切换将立即生效。
- 用户从模式 3（休眠模式）进入到其他模式或在复位过程中，模块会重新设置用户参数，期间 AUX 输出低电平。

第六章 工作模式

模块有四种工作模式，由引脚 M0、M1 设置；详细情况如下表所示：

模式 (0-3)	M0	M1	模式介绍	备注
0 半双工模式	0	0	串口打开，无线打开，透明传输，半双工操作	接收方必须同地址、信道、波特率
1 全双工模式	1	0	串口打开，无线打开，透明传输，全双工操作	接收方必须同地址、信道、波特率
2 预留模式	0	1	预留模式	暂与模式 0 相同
3 设置模式	1	1	可以接收参数设置命令	详见工作参数详解

6.1 模式切换

- 用户可以将 M1、M0 进行高低电平组合，确定模块工作模式；
可使用 MCU 的 2 个 GPIO 来控制模式切换；
当改变 M1、M0 后：若模块空闲，15-20ms 后，即可按照新的模式开始工作；

若模块有串口数据尚未通过无线发射完毕，则发射完毕后，才能进入新的工作模式；

若模块收到无线数据后并通过串口向外发出数据，则需要发完后才能进入新的工作模式；

所以模式切换只能在 AUX 输出 1 时有效，否则会延迟切换。

- 例如：在模式 0 或模式 1 下，用户连续输入大量数据，并同时模式切换，此时的切换模式操作是无效的；模块会将所有用户数据处理完毕后，才进行新的模式检测；所以一般建议为：检测 AUX 引脚输出状态，等待 AUX 输出高电平后 2ms 再进行切换。

6.2 半双工模式（模式 0）

类型	当 M0 = 0, M1 = 0 时，模块工作在模式 0
发射	模块接收来自串口的用户数据，模块发射无线数据包长度为 29 字节，当用户输入数据量达到 29 字节时，模块将启动无线发射，此时用户可以继续输入需要发射的数据。当用户需要传输的字节小于 29 字节时，模块等待 3 字节时间，若无用户数据继续输入，则认为数据终止，此时模块将所有数据包经过无线发出。当模块收到第一个用户数据后，将 AUX 输出低电平，当模块把所有数据都放入到 RF 芯片并启动发射后，AUX 输出高电平。此时，表明最后一包无线数据已经启动发射，用户可以继续输入长达 2048 字节的数据。通过模式 0 发出的数据包，只能被处于模式 0、模式 1、模式 2 的接收模块收到。
接收	模块一直打开无线接收功能，可以接收来自模式 0、模式 1、模式 2 发出的数据包。收到数据包后，模块 AUX 输出低电平，开始将无线数据通过串口 TXD 引脚发出，所有无线数据都通过串口输出后，模块将 AUX 输出高电平。
注意	模块发射数据时，不能接收数据。 同时，模块接收数据时，不能发送数据。

6.3 全双工模式（模式 1）

类型	当 M0 = 1, M1 = 0 时，模块工作在模式 1
发射	模块接收来自串口的用户数据，模块发射无线数据包长度为 29 字节，当用户输入数据量达到 29 字节时，模块将启动无线发射，此时用户可以继续输入需要发射的数据； 当用户需要传输的字节小于 29 字节时，模块等待 3 字节时间，若无用户数据继续输入，则认为数据终止，此时模块将所有数据包经过无线发出； 当模块收到第一个用户数据后，将 AUX 输出低电平，当模块把所有数据都放入到 RF 芯片并启动发射后，AUX 输出高电平； 此时，表明最后一包无线数据已经启动发射，用户可以继续输入长达 2048 字节的数据； 通过模式 0 发出的数据包，只能被处于模式 0、模式 1、模式 2 的接收模块收到。
接收	模块一直打开无线接收功能，可以接收来自模式 0、模式 1、模式 2 发出的数据包； 收到数据包后，模块 AUX 输出低电平，开始将无线数据通过串口 TXD 引脚发出，所有无线数据都通过串口输出后，模块将 AUX 输出高电平。
注意	模块发射数据时，可以接收数据。 同时，模块接收数据时，可以发送数据。

6.4 预留模式（模式2）

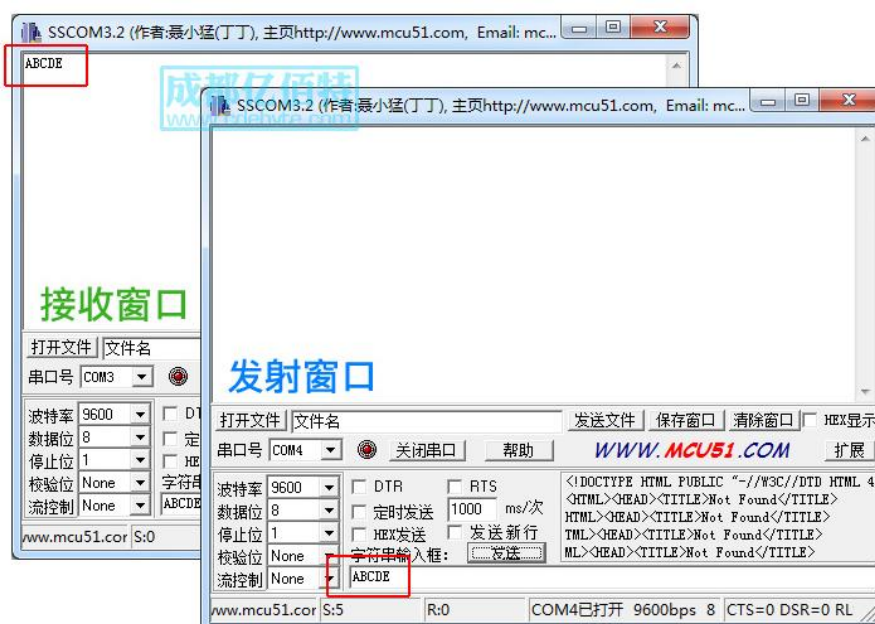
类型	当 M0 = 0, M1 = 1 时, 模块工作在模式 2
发射	等同于模式 0。
接收	等同于模式 0。

6.5 设置模式（模式3）

类型	当 M0 = 1, M1 = 1 时, 模块工作在模式 3
发射	无法发射无线数据。
接收	无法接收无线数据。
配置	休眠模式可以用于模块参数设置, 使用串口 9600、8N1, 通过特定指令格式设置模块工作参数。
注意	当从设置模式进入到其他模式, 模块会重新配置参数, 配置过程中, AUX 保持低电平; 完毕后输出高电平, 所以建议用户检测 AUX 上升沿。

6.6 快速通信测试

步骤	具体操作
1	将 USB 测试板 (E15-USB-T2) 插上电脑, 确保驱动已经安装正确; 插上 USB 测试板上的模式选择跳线 (即 M1=0, M0=0)。
2	选择 3.3V 或 5V 供电均可 (模块支持 2.3~5.5V)。
3	运行“串口调试助手”软件, 并选择正确的串口号, 观察发送窗口和对应的接收窗口。



第七章 指令格式

- 设置模式（模式 3：M0=1，M1=1）下，支持的指令列表如下（**设置时，只支持 9600，8N1 格式**）：

序号	指令格式	详细说明
1	C0+工作参数	16 进制格式发送 C0+5 字节工作参数，共 6 字节，必须连续发送（掉电保存）
2	C1+C1+C1	16 进制格式发送三个 C1，模块返回已保存的参数，必须连续发送。
3	C2+工作参数	16 进制格式发送 C2+5 字节工作参数，共 6 字节，必须连续发送（掉电不保存）
4	C3+C3+C3	16 进制格式发送三个 C3，模块返回版本信息，必须连续发送。
5	C4+C4+C4	16 进制格式发送三个 C4，模块将产生一次复位，必须连续发送。

7.1 出厂默认参数

型号	出厂默认参数值：C0 00 00 18 00 40						
模块型号	频率	地址	信道	空中速率	波特率	串口格式	发射功率
E34-2G4D11S	2.4GHz	0x0000	0x00	自适应波特率	9600	8N1	13mW
E34-2G4D20SX	2.4GHz	0x0000	0x00	自适应波特率	9600	8N1	100mW
E34-2G4D27SX	2.4GHz	0x0000	0x00	自适应波特率	9600	8N1	500mW
E34-2G4D20D	2.4GHz	0x0000	0x00	自适应波特率	9600	8N1	100mW
E34-2G4D27D	2.4GHz	0x0000	0x00	自适应波特率	9600	8N1	500mW

7.2 工作参数读取

指令格式	详细说明
C1+C1+C1	在休眠模式下（M0=1，M1=1），向模块串口发出命令（HEX 格式）：C1 C1 C1，模块会返回当前的配置参数，比如：C0 00 00 18 00 40。

7.3 版本号读取

指令格式	详细说明
C3+C3+C3	在设置模式下（M0=1，M1=1），向模块串口发出命令（HEX 格式）：C3 C3 C3，模块会返回当前的配置参数，比如：C3 39 xx yy；此处的 39 代表模块型号（E39 系列），xx 就是版本号，yy 代指模块其他特性。

7.4 复位指令

指令格式	详细说明
C4+C4+C4	在设置模式下 (M0=1, M1=1), 向模块串口发出命令 (HEX 格式): C4 C4 C4, 模块将产生一次复位; 复位过程中, 模块进行自检, AUX 输出低电平, 复位完毕后, AUX 输出高电平, 模块开始正常工作。此时, 可以进行模式切换或发起下一条指令。

7.5 参数设置指令

	名称	描述	备注
0	HEAD	固定 0xC0 或 0xC2, 表示此帧数据为控制命令	必须为 0xC0 或 C2 C0: 所设置的参数会掉电保存。 C2: 所设置的参数不会掉电保存。
1	ADDH	模块地址高字节 (默认 00H)	00H-FFH
2	ADDL	模块地址低字节 (默认 00H)	00H-FFH
3	SPED	7 6 串口校验位	通信双方串口模式可以不同
		0 0 8N1 (默认)	
		0 1 8O1	
		1 0 8E1	
		1 1 8N1 (等同 00)	
		5 4 3 TTL 串口速率 (bps)	通信双方波特率可以不同 串口波特率和无线传输参数无关, 不影响无线收发特性。
		0 0 0 串口波特率为 1200	
		0 0 1 串口波特率为 2400	
		0 1 0 串口波特率为 4800	
		0 1 1 串口波特率为 9600 (默认)	
		1 0 0 串口波特率为 19200	
		1 0 1 串口波特率为 38400	
		1 1 0 串口波特率为 57600	
		1 1 1 串口波特率为 115200	
2 1 0 保留未用	建议写 0		
4	CHAN	通用型号	
		7、6、5、4 保留未用	建议写 0
		通信信道	00H~1FH, 共计 16 个信道; 对应 2400MHz+CHAN * 7MHz
		3、2、1、0, 默认 00H (2400MHz)	
5	OPTION	7 保留未用	建议写 0
		6 IO 驱动方式 (默认 1)	该位用于使能模块内部上拉电阻。漏极开路方式电平适应能力更强, 某些情况可能需要外部上拉电阻。
		1 TXD、AUX 推挽输出, RXD 上拉输入	
		0 TXD、AUX 开路输出, RXD 开路输入	
		5 4 3 保留未用	建议写 0
		2 保留未用	建议写 0
		1 0 发射功率 (大约值)	外部电源必须提供 250mA 以上电流输出能力, 并保证电源纹波小于 100mV;
		0 0 11/20/27dBm (默认)	

	0	1	7/17/21dBm						不推荐使用较小功率发送,其电源利用效率不高。
	1	0	7/14/15dBm						
	1	1	-1/10/9dBm						
举例说明(序号3“SPED”字节的含义):									
该字节的二进制位	7	6	5	4	3	2	1	0	
具体值(用户配置)	0	0	0	1	1	0	0	0	
代表意义	串口校验位 8N1		串口波特率为 9600			空中速率自适应			
对应的十六进制	1			8					

第八章 硬件设计

- 推荐使用直流稳压电源对该模块进行供电,电源纹波系数尽量小,模块需可靠接地;
- 请注意电源正负极的正确连接,如反接可能会导致模块永久性损坏;
- 请检查供电电源,确保在推荐供电电压之间,如超过最大值会造成模块永久性损坏;
- 请检查电源稳定性,电压不能大幅频繁波动;
- 在针对模块设计供电电路时,往往推荐保留 30%以上余量,有整机利于长期稳定地工作;
- 模块应尽量远离电源、变压器、高频走线等电磁干扰较大的部分;
- 高频数字走线、高频模拟走线、电源走线必须避开模块下方,若实在需要经过模块下方,假设模块焊接在 Top Layer,在模块接触部分的 Top Layer 铺地铜(全部铺铜并良好接地),必须靠近模块数字部分并走线在 Bottom Layer;
- 假设模块焊接或放置在 Top Layer,在 Bottom Layer 或者其他层随意走线也是错误的,会在不同程度影响模块的杂散以及接收灵敏度;
- 假设模块周围有存在较大电磁干扰的器件也会极大影响模块的性能,跟据干扰的强度建议适当远离模块,若情况允许可以做适当的隔离与屏蔽;
- 假设模块周围有存在较大电磁干扰的走线(高频数字、高频模拟、电源走线)也会极大影响模块的性能,跟据干扰的强度建议适当远离模块,若情况允许可以做适当的隔离与屏蔽;
- 通信线若使用 5V 电平,必须串联 1k-5.1k 电阻(不推荐,仍有损坏风险);
- 尽量远离部分物理层亦为 2.4GHz 的 TTL 协议,例如:USB3.0;
- 当模块安装于机壳内部时,可使用优质的天线延长线,将天线延伸至机壳外部且最好垂直向上。

第九章 常见问题

9.1 传输距离不理想

- 当存在直线通信障碍时,通信距离会相应的衰减;
- 温度、湿度,同频干扰,会导致通信丢包率提高;
- 地面吸收、反射无线电波,靠近地面测试效果较差;
- 海水具有极强的吸收无线电波能力,故海边测试效果差;
- 天线附近有金属物体,或放置于金属壳内,信号衰减会非常严重;
- 功率寄存器设置错误、空中速率设置过高(空中速率越高,距离越近);

- 室温下电源低压低于推荐值，电压越低发功率越小；
- 使用天线与模块匹配程度较差或天线本身品质问题。

9.2 模块易损坏

- 请检查供电电源，确保在推荐供电电压之间，如超过最大值会造成模块永久性损坏；
- 请检查电源稳定性，电压不能大幅频繁波动；
- 请确保安装使用过程防静电操作，高频器件静电敏感性；
- 请确保安装使用过程湿度不宜过高，部分元件为湿度敏感器件；
- 如果没有特殊需求不建议在过高、过低温度下使用。

9.3 误码率太高

- 附近有同频信号干扰，远离干扰源或者修改频率、信道避开干扰；
- 电源不理想也可能造成乱码，务必保证电源的可靠性；
- 延长线、馈线品质差或太长，也会造成误码率偏高。

第十章 焊接作业指导

本品为直插型模块，焊接人员在焊接模块时，务必按照防静电作业规范作业；
本品为静电敏感性产品，不按规范随意焊接模块可能模块永久性损坏。

第十一章 相关型号

产品型号	载波频率 Hz	发射功率 dBm	测试距离 km	空中速率 Bps	封装形式	产品尺寸 mm	功能特点
E34-2G4H20D	2.4G	20	2.5	250k~2M	直插	21 * 36	自动跳频抗干扰
E34-2G4H27D	2.4G	27	5.0	250k~2M	直插	21 * 36	自动跳频抗干扰

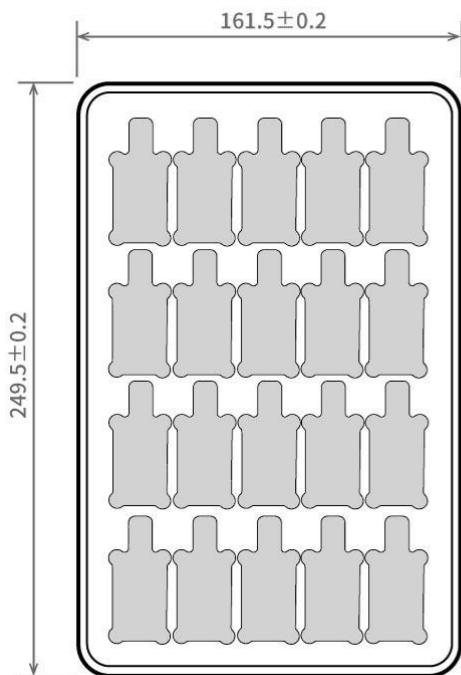
第十二章 天线指南

天线是通信过程中重要角色，往往劣质的天线会对通信系统造成极大的影响，故我司推荐部分天线作为配套我司无线模块且性能较为优秀且价格合理的天线。

产品型号	类型	频段	增益	尺寸	馈线	接口	特点
		Hz	dBi	mm	cm		
TX2400-NP-5010	柔性天线	2.4G	2.0	10x50	-	IPEX	柔性 FPC 软天线
TX2400-JZ-3	胶棒天线	2.4G	2.0	30	-	SMA-J	超短直式，全向天线
TX2400-JZ-5	胶棒天线	2.4G	2.0	50	-	SMA-J	超短直式，全向天线
TX2400-JW-5	胶棒天线	2.4G	2.0	50	-	SMA-J	固定弯折，全向天线
TX2400-JK-11	胶棒天线	2.4G	2.5	110	-	SMA-J	可弯折胶棒，全向天线
TX2400-JK-20	胶棒天线	2.4G	3.0	200	-	SMA-J	可弯折胶棒，全向天线
TX2400-XPL-150	吸盘天线	2.4G	3.5	150	150	SMA-J	小型吸盘天线，性价比

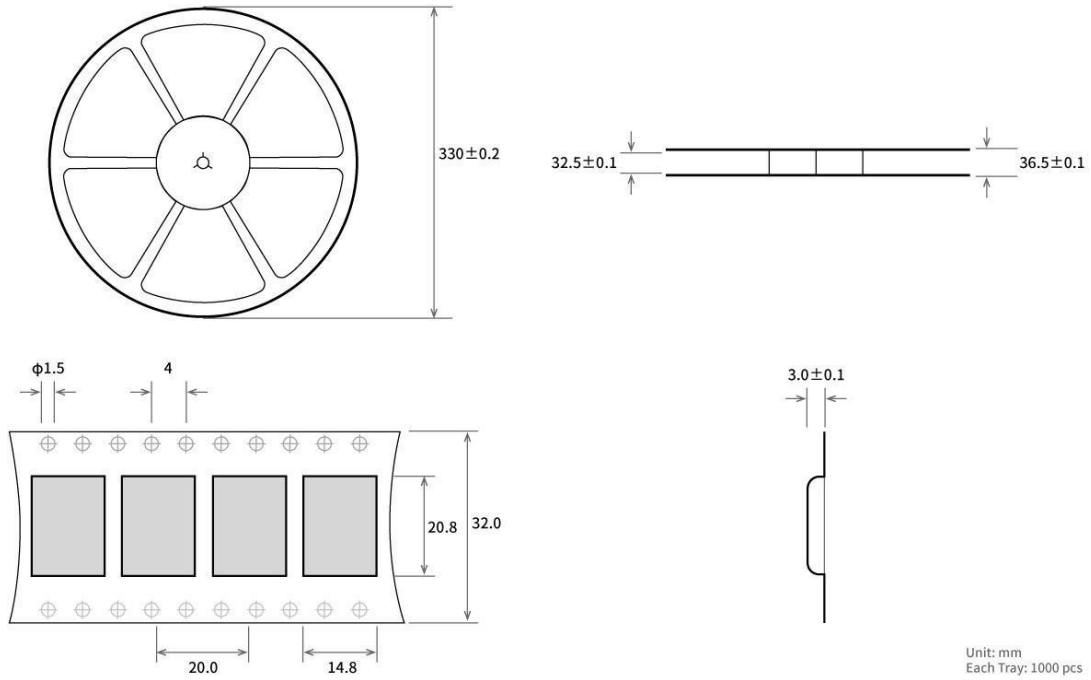
第十三章 批量包装方式

13.1 E34-2G4D20D&E34-2G4D27D

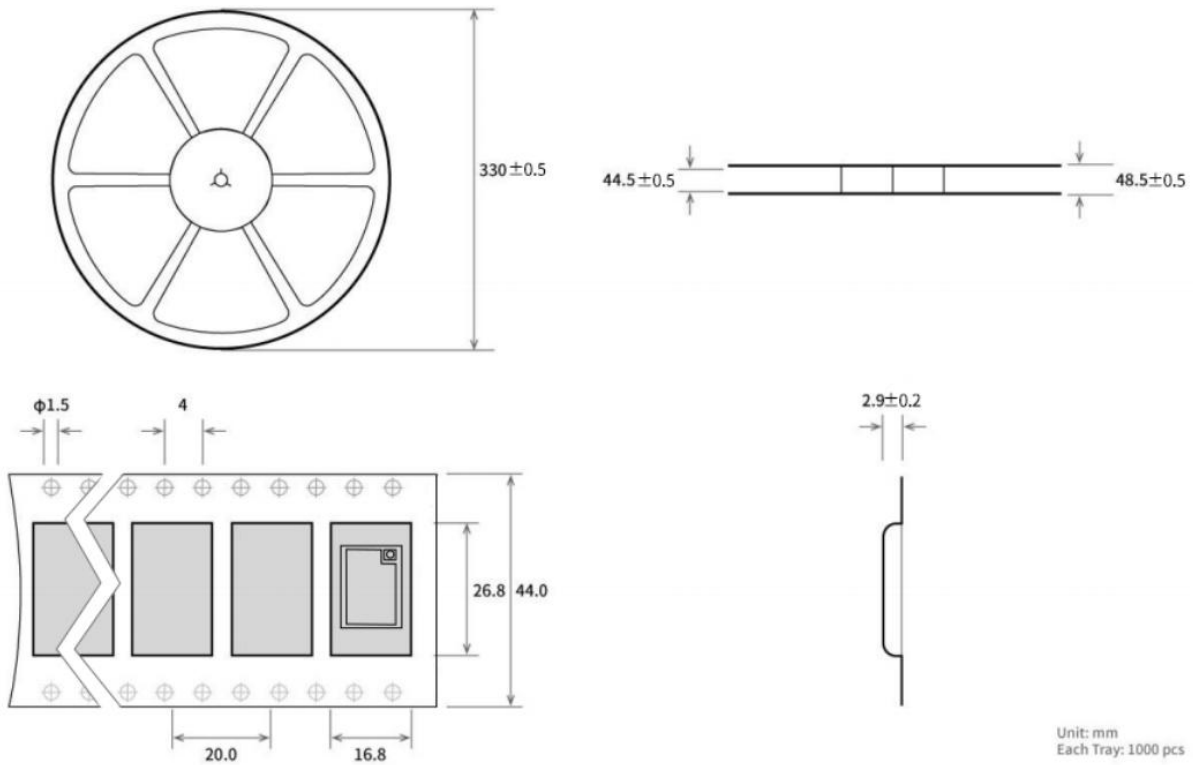


Unit: mm
 Each Layer: 20 pcs
 Each Package: 5 layers

13.2 E34-2G4D20SX&E34-2G4D27SX



13.2 E34-2G4D11S



修订历史

版本	修订日期	修订说明	维护人
V1.0	2024-10-9	初始版本	Hao



关于我们

销售热线：4000-330-990

技术支持：support@cdebyte.com

官方网站：www.ebyte.com

公司地址：四川省成都市高新西区西区大道 199 号 B5 栋

